

# EasyTracker

Une bibliothèque pour contrôler, inspecter et visualiser  
l'exécution d'un programme

Théo Barollet, Florent Bouchez Tichadou, François  
Broquedis, Fabrice Rastello, Manuel Selva  
Équipe CORSE

12 mai 2022

# Contexte : enseignement de la programmation

## Visualisation de l'exécution d'un programme

- "How does a novice programmer (or an increasingly expert programmer) know where to look?" [Fincher et al. 2020]
- Depuis les années 70 [Sorva, Karavirta, and Malmi 2013]

# Contexte : enseignement de la programmation

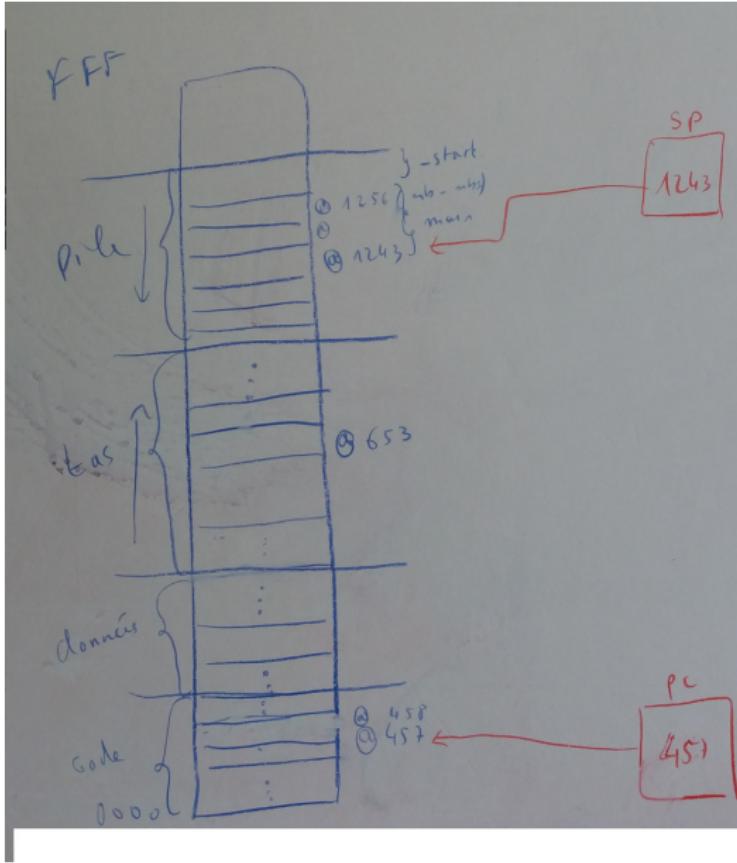
## Visualisation de l'exécution d'un programme

- "How does a novice programmer (or an increasingly expert programmer) know where to look?" [Fincher et al. 2020]
- Depuis les années 70 [Sorva, Karavirta, and Malmi 2013]

## Machine notionnelle [Boulay, O'Shea, and Monk 1981; Robins, Rountree, and Rountree 2003; Sorva 2013]

- Définition : "a pedagogic device to assist the understanding of some aspect of programs or programming" [Fincher et al. 2020]
- Très souvent associée à une représentation visuelle  
[Notional machines: A Curated Collection 2020]

# Motivations : les dessins à la main au tableau sont nécessaires mais ...



## Avantages

- Étudiant : déroulé "lent"
- Enseignant : gratuit

## Inconvénients

- Étudiant : non reproductible
- Enseignant : pas distribuable
- Enseignant : non éditabile
- Enseignant : pénible à dessiner

# Motivations : les dessins à la main sur ordinateur sont pas mal mais ...

TD9. Classes, instances et références

BPI : c'est en programmant qu'on devient programmeur (mais pas que)

1- Bases >

2- Itérations >

3- Références < v

Sommaire

CM3

TD < v

    TD9. Classes, instances et références

    TD10. Listes simplement chaînées

    TD11. Exceptions, files et piles

    TD12. Redonnons la main

    TD13. Listes doubllement chaînées

    TP >

    4- Récursivité >

    Projet >

    Examen mi-parcours >

    Examen final >

```
1 #!/usr/bin/env python3
2
3 """Un petit programme pour nous, un grand
4 programme pour l'interpréteur"""
5 i = 42
6 j = i
7 k = 41
8 k += 1
```

Cliquez ici pour révéler la correction.

Voici les quatre schémas corrects représentant l'état du programme :

après exécution de la ligne 5 :

Nom	Type	Portée	Valeur
i	référence globale	0x256	

Pile

Valeur
42

Tas

après exécution de la ligne 6 :

Nom	Type	Portée	Valeur
i	référence globale	0x256	
j	référence globale	0x256	

Pile

Valeur
42

Tas

après exécution de la ligne 7 :

Nom	Type	Portée	Valeur
i	référence globale	0x256	
j	référence globale	0x256	
k	référence globale	0x15A	

Pile

Valeur
42

Tas

Valeur
41

## Avantages

- Étudiant : schémas propres
- Enseignant : distribuable
- Enseignant : éditables

## Inconvénients

- Étudiant : non reproductible
- Enseignant : **ultra pénible à dessiner**

# Motivations : les dessins à la main sur ordinateur sont pas mal mais ...



## TD9. Classes, instances et références

BPI : c'est en programmant qu'on devient programmeur (mais pas que)

1- Bases

2- Itérations

3- Références

Sommaire

CM3

TD

TD9. Classes, instances et références

TD10. Listes simplement chaînées

TD11. Exceptions, files et piles

TD12. Redonnons la main

TD13. Listes doublement chaînées

TP

4- Récursivité

Projet

Examen mi-parcours

Examen final

```
1  #!/usr/bin/env python3
2
3  """Un petit programme pour nous, un grand
4      programme pour l'interpréteur"""
>
\begin{tikzpicture}[font=\normalsize]
    % Dessin du tableau des variables
    \matrix[twars] (tvariables) {
        \texttt{\textit{Nom}} & \texttt{\textit{Type}} & \texttt{\textit{Portée}} & \texttt{\textit{Valeur}} \\
        \texttt{i} & \& \& \\
        \texttt{j} & \& \& \\
        \texttt{k} & \& \& \\
    };
    \colorfillrows[tvariables]{4}{4}{chartreuse}{1:matrixname, 2:nb_rows, 3:color}
    % Dessin des instances
    \coordinate (ijpos) at ($(tvariables.north east) + (15mm, -2mm)$);
    \draw[int] (ijpos){[north]ij}{[x=256]{42}{1:pos, 2:anchor, 3:name, 4:addr, 5:val}}
    \coordinate (kpos) at ($(ij.south) - (0mm, 5mm)$);
    \draw[int] (kpos){[north]k}{[x=3B5]{17}}
    % Lien entre tableau des variables et instances
    \draw[ref] (tvariables-2-4) -- (ij.west |- tvariables-2-4);
    \draw[ref] (tvariables-3-4.east) -- (ij.west |- tvariables-2-4) -(0mm, 2mm);
    \draw[ref] (tvariables-4-4) -- (k.west |- tvariables-4-4);
    % Stack vs heap
    \node[fill=none, draw=none, right=of tvariables.north east, anchor=north west] (e) {};
    \path (tvariables.north east) -- node[] (mid) {} (e);
    \coordinate (sepsouth) at ($(mid |- ij.south) - (0mm, -28mm)$);
    \draw[gray, very thick] (mid) -- (sepsouth);
    \node at (tvariables |- sepsouth) {Pile};
    \node at (ij |- sepsouth) {Tas};
\end{tikzpicture}
```



as propres

tribuable

able

productible

a pénible à dessiner

# Motivations : les dessins semi-générés [Wagner 2017] c'est trop cool mais...

## Listes

Afin de vous aider à déboguer votre code, on vous fournit le module `tycat.py`. Il permet de tracer tous les appels à une fonction/méthode graphiquement dans *terminology* (ne pas utiliser un autre émulateur de terminal).

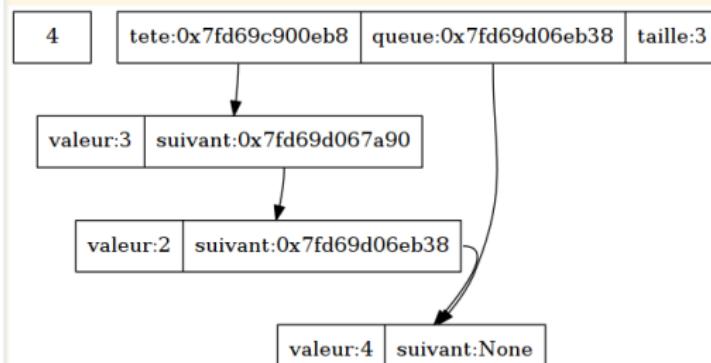
Pour s'en servir, il suffit de :

- ajouter `from tycat import trace` au début de votre code ;
- ajouter une ligne `@trace` avant chaque déclaration de fonction que vous voulez tracer.

Le module affiche tous les arguments et toutes les valeurs renvoyées lors de chaque appel à chaque fonction tracée. Vous pouvez donc ajouter un `return self` à la fin d'une méthode pour visualiser l'état de l'objet avant et après chaque appel.

Voici un petit exemple d'une trace lors d'un appel supprimant '4' d'une liste.

```
supprimer((3, 2, 4), 4)
```



## Avantages

- Étudiant : schémas propres
- Étudiant : reproductible
- Enseignant : distribuable
- Enseignant : éditables

## Inconvénients

- Étudiant : instrumentation nécessaire
- Enseignant : instrumentation nécessaire

# Contribution : une bibliothèque pour les enseignants

## API indépendante du langage du programme : Python / C

- Contrôle : `start`, `break`, `watch`, `continue`, `next`, ...
- Inspection : `get_current_frame`, `get_globals`, ...
- Visualisation : `show_stack`, `show_heap`, `show_source`, ...

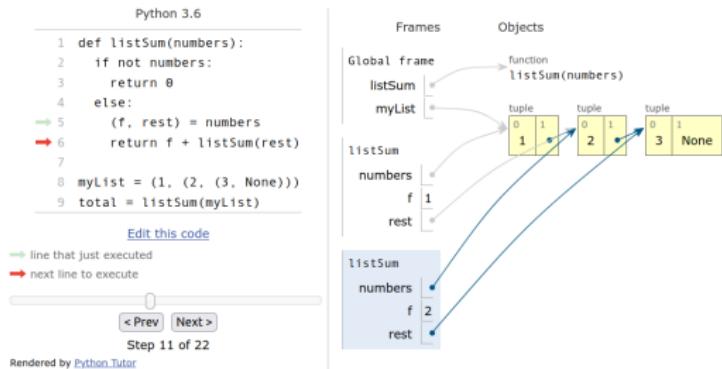
# Contribution : une bibliothèque pour les enseignants

## API indépendante du langage du programme : Python / C

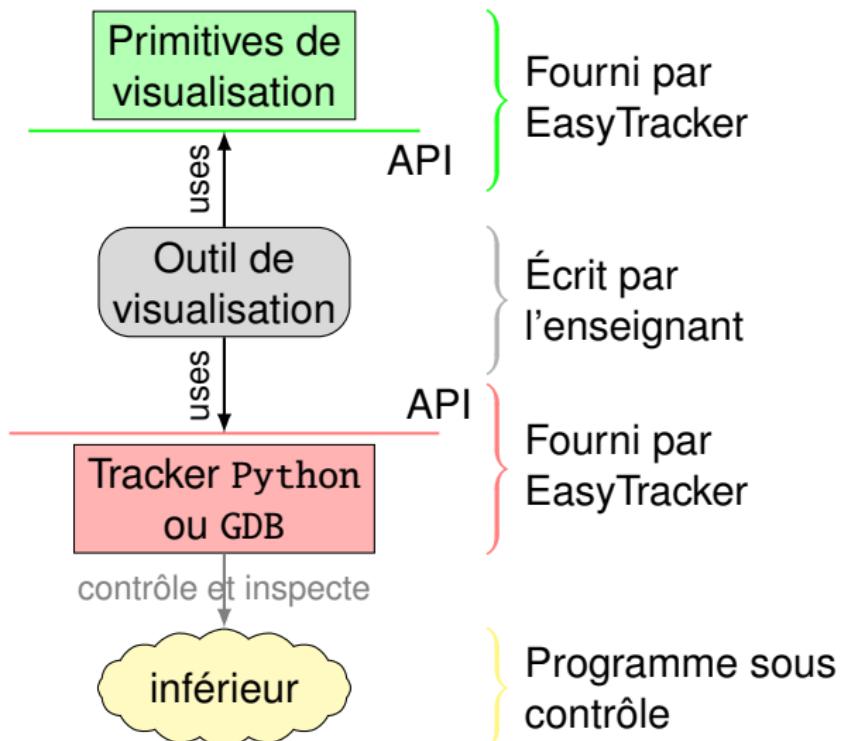
- Contrôle : `start`, `break`, `watch`, `continue`, `next`, ...
- Inspection : `get_current_frame`, `get_globals`, ...
- Visualisation : `show_stack`, `show_heap`, `show_source`, ...

## Mais ça n'existe pas déjà ça ?

- *Python Tutor* [Guo 2013]
- Différences
  - Pas personnalisable
  - Trace complète



# Contribution : architecture logicielle



# Contribution : ma vie d'enseignant est simplifiée :)

```
import sys
import easy_tracker

# Initialise le tracker
inferior = sys.argv[1]
tracker_name = "python"
tracker = easy_tracker.init_tracker(tracker_name)

# Démarre l'inférieur
tracker.load_program(inferior)
tracker.start()

# Exécute l'inférieur ligne par ligne
while tracker.get_exit_code() != 0:
    frame = tracker.get_current_frame()
    easy_tracker.draw_stack_heap(frame,
                                  f"at_line_{f.lineno}.svg")
    tracker.step()
```

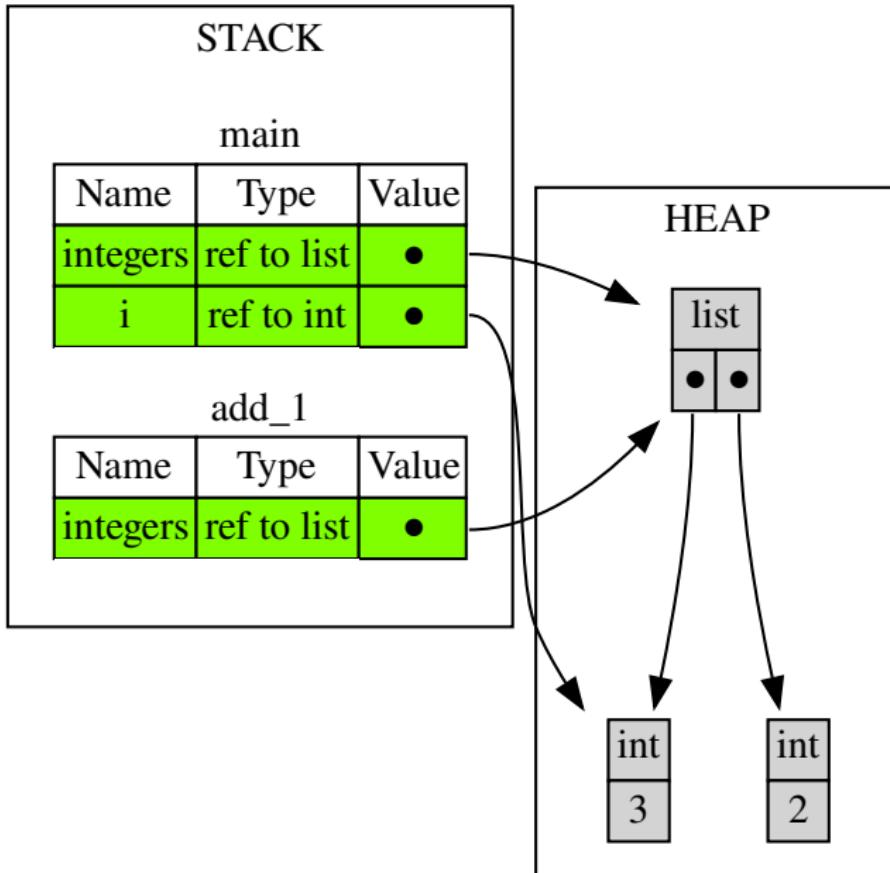
# Contribution : ma vie d'enseignant est simplifiée :)

```
import  
import
```

```
# Infor  
infor  
trace  
trace
```

```
# De  
trace  
trace
```

```
# E  
whil
```



# Contribution : ma vie d'enseignant est simplifiée :)

```
import sys
import easy_tracker

# Initialise le tracker
inferior = sys.argv[1]
tracker_name = "python" if ".py" in (inferior) else "GDB"
tracker = easy_tracker.init_tracker(tracker_name)

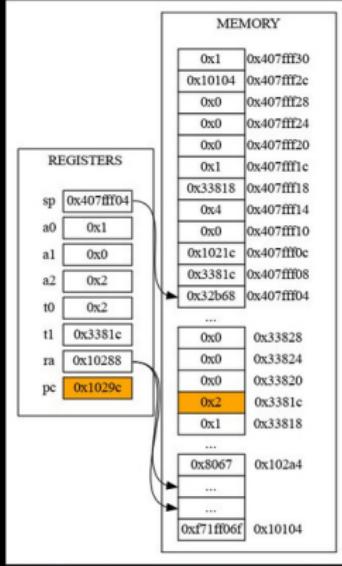
# Démarre l'inférieur
tracker.load_program(inferior)
tracker.start()

# Exécute l'inférieur ligne par ligne
while tracker.get_exit_code() != 0:
    frame = tracker.get_current_frame()
    easy_tracker.draw_stack_heap(frame,
                                  f"at_line_{f.lineno}.svg")
    tracker.step()
```

# Outils développés et utilisés

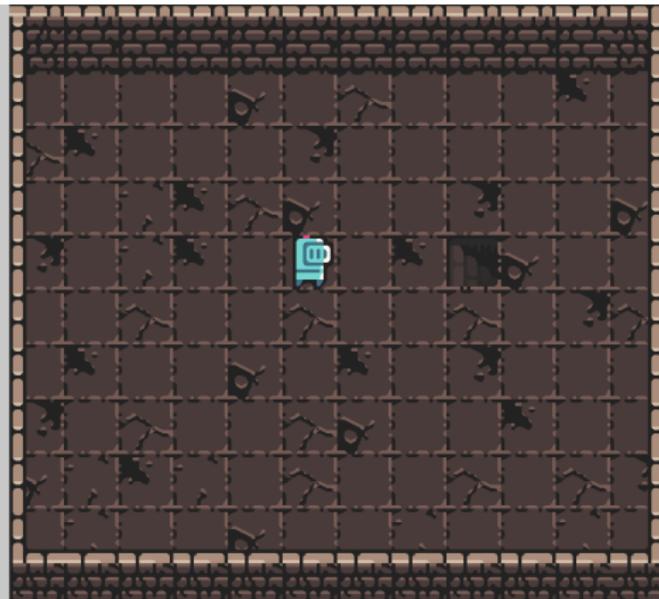
```
1 #include <stdlib.h>
2 #include <inttypes.h>
3 #include <stdio.h>
4
5 uint32_t g = 1;
6
7 // Déclaration de la fonction pgcd définie dans fct_pedago.s
8 extern void f_codee_en_assembleur(uint32_t* a, uint32_t* b, uint32_t c
9 );
9 /*
10    void f_codee_en_assembleur(uint32_t* a, uint32_t* b, uint32_t c) {
11        *b = square(c) + *a;
12    }
13 */
14
15 uint32_t square(uint32_t i) {
16     uint32_t res = i * i;
17     return res;
18 }
19
20 int main(void) {
21     size_t nb_nbs, i;
22     printf("Enter a number: \n");
23     scanf("%zu", &nb_nbs);
24     uint32_t* p = malloc(nb_nbs * sizeof(uint32_t));
25     for (i = 0; i < nb_nbs; i++) {
26         f_codee_en_assembleur(&g, p + i, i);
27         printf("p[%d] = %u\n", *(p + i));
28     }
29     return 0;
}
inferiors/pedago/pedago.c
9
10 /* DEBUT DU CONTEXTE
11    Fonction :
12    f_codee_en_assembleur : non feuille
13    Contexte :
14        a : registre a0; pile *(sp+0)
15        b : registre a1; pile *(sp+4)
16        c : registre a2
17        ra : pile *(sp+8)
18 */
19 f_codee_en_assembleur:
20     addi sp, sp, -12
21     sw a0, 0(sp)
22     sw a1, 4(sp)
23     sw ra, 8(sp)
24 f_codee_en_assembleur_fin_prologue:
25     /* square(c) */
26     mv a0, a2
27     jal square
28
```

```
~/boulot/git-easytracker/tools/riscv/sp_visualizer riscv *2 !4 ??  
kitty +kitten icat visu.png
```



```
~/boulot/git-easytracker/tools/riscv/sp_visualizer riscv *2 !4 ??
```

# Outils développés et utilisés



```
1 #include <stdio.h>
2
3 #include "verify_exit.h"
4
5 static int x_character,
y_character, x_exit, y_exit;
6
7 void init() {
8     x_character = 3;
9     y_character = 5;
10
11    x_exit = 8;
12    y_exit = 5;
13 }
14
15 void forward(int n) {
16     x_character += n;
17 }
18
19 int main(int argc, char **argv) {
20
21     init();
22
23     forward(1);
24     forward(1);
25 }
```

```
temporary breakpoint 1, main (argc=1,
 argv=0x7fffffd68) at level_1.c:21
21     init();

(agdbentures) next
23     forward(1);

(agdbentures) next
24     forward(1);

(agdbentures) next
25     forward(1);

(agdbentures)
```

Next Level

Load level

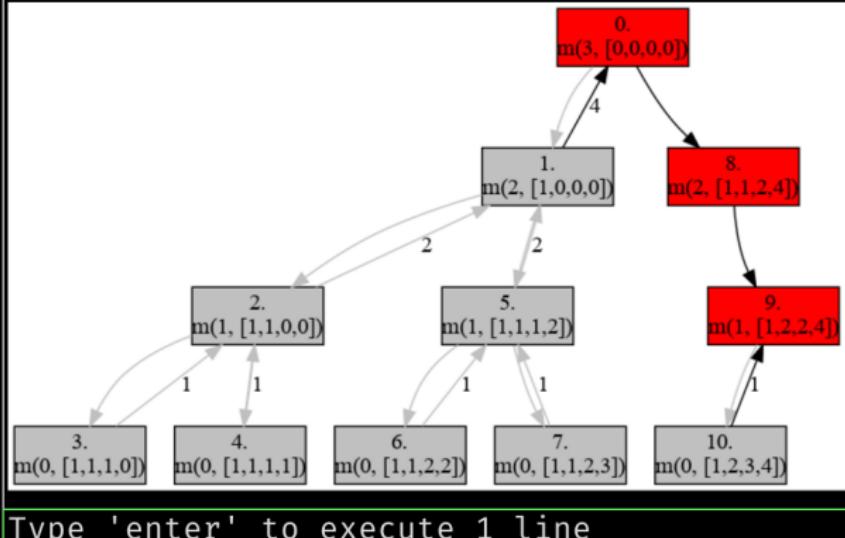
Run

Start

Next

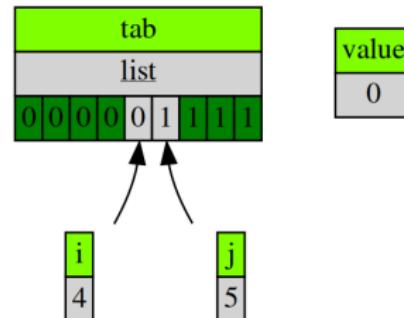
# Outils développés et utilisés

```
1 def m(x, y):
2     a = len(y) - 1 - x
3     y[a] += 1
4     if x == 0:
5         return 1
6     m1 = m(x - 1, y)
7     m2 = m(x - 1, y)
8     return m1 + m2
9
10 def main():
11     r = 3
12     b = [0] * (r + 1)
13     print(m(r, b), b)
14
```



# Outils développés et utilisés

```
def sort(tab):
    i = 0
    j = len(tab) - 1
    while i != j:
        if tab[i] == 0:
            i = i + 1
        else:
            value = tab[j]
            tab[j] = tab[i]
            tab[i] = value
            j = j - 1
    return tab
def main():
    sort([0, 1, 0, 1, 0,
          1, 0, 1, 0])
```



# Perspectives

- Mettre les outils de visualisation **dans les mains des étudiants**
- **Diffuser** la bibliothèque pour améliorer l'API
- Avoir de la visualisation "dynamique"
- Supporter d'autres langages

# Bibliographie

-  Boulay, Benedict du, Tim O'Shea, and John Monk (1981). "The black box inside the glass box: presenting computing concepts to novices". In: [International Journal of Man-Machine Studies](#) 14.3, pp. 237–249. ISSN: 0020-7373. DOI: [https://doi.org/10.1016/S0020-7373\(81\)80056-9](https://doi.org/10.1016/S0020-7373(81)80056-9). URL: <https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0020737381800569>.
-  Fincher, Sally et al. (2020). "Notional Machines in Computing Education: The Education of Attention". In: [Proceedings of the Working Group Reports on Innovation and Technology in Computer Science Education](#). ITiCSE-WGR '20. Trondheim, Norway: Association for Computing Machinery, 21–50. ISBN: 9781450382939. DOI: 10.1145/3437800.3439202. URL: <https://doi.org/10.1145/3437800.3439202>.
-  Guo, Philip J. (2013). "Online Python Tutor: Embeddable Web-Based Program Visualization for Cs Education". In: [Proceeding of the 44th ACM Technical Symposium on Computer Science Education](#). SIGCSE '13. Denver, Colorado, USA: Association for Computing Machinery, 579–584. ISBN: 9781450318686. DOI: 10.1145/2445196.2445368. URL: <https://doi.org/10.1145/2445196.2445368>.
-  [Notional machines: A Curated Collection](#) (2020). <https://notionalmachines.github.io>.
-  Robins, Anthony, Janet Rountree, and Nathan Rountree (2003). "Learning and Teaching Programming: A Review and Discussion". In: [Computer Science Education](#) 13.2, pp. 137–172. DOI: 10.1076/csed.13.2.137.14200. eprint: <https://doi.org/10.1076/csed.13.2.137.14200>. URL: <https://doi.org/10.1076/csed.13.2.137.14200>.
-  Sorva, Juha (2013). "Notional Machines and Introductory Programming Education". In: [ACM Trans. Comput. Educ.](#) 13.2. DOI: 10.1145/2483710.2483713. URL: <https://doi.org/10.1145/2483710.2483713>.
-  Sorva, Juha, Ville Karavirta, and Lauri Malmi (2013). "A Review of Generic Program Visualization Systems for Introductory Programming Education". In: [ACM Trans. Comput. Educ.](#) 13.4. DOI: 10.1145/2490822. URL: <https://doi.org/10.1145/2490822>.
-  Wagner, Frédéric (2017). [tycat: a lightweight Python module to inspect your objects](#).